

Système domotique

Système domotique

Caractéristiques générales	100
Règles générales d'installation	118
Schémas de câblage	124
Configuration	132



Introduction au système d'automatisme

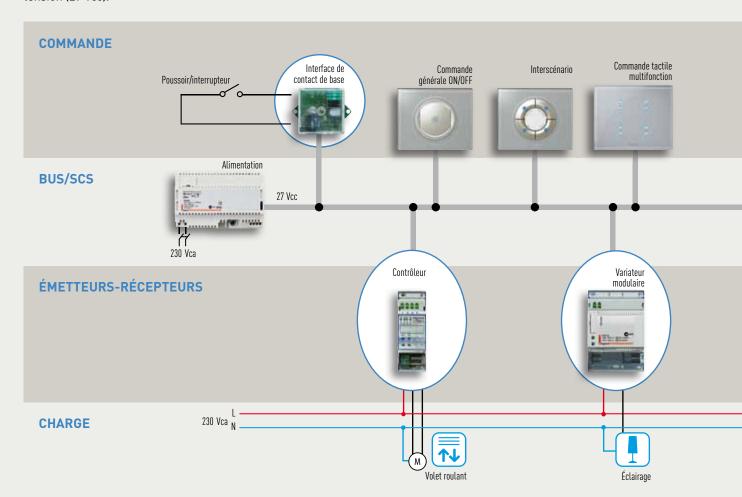
Le système d'automatisme My Home Legrand vous permet de gérer les fonctions de manière simultanée et intégrée. Jusqu'ici, les fonctions suivantes nécessitaient des appareils électriques spéciaux et complexes :

- Commande de l'éclairage
- Commande des volets, des stores électriques, des ventilateurs, etc.

Contrairement aux appareils d'un système électrique traditionnel, les appareils d'automatisme disposent d'un circuit électronique logique programmable, sont connectés en parallèle à l'aide d'un câble BUS/SCS à deux conducteurs pour l'envoi des informations et sont alimentés en très basse tension (27 Vcc).

Il existe deux types d'appareils dans le système :

- Les commandes, connectées uniquement au câble BUS/SCS
- Les émetteurs-récepteurs, connectés au câble BUS/SCS et à l'alimentation, et destinés à gérer la charge raccordée.

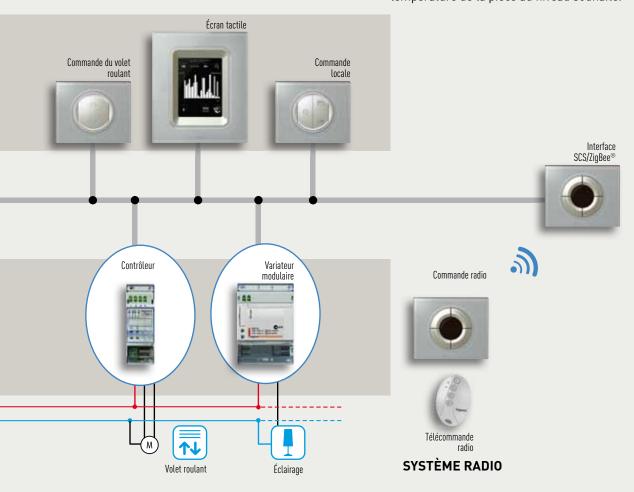


Quand les appareils du système d'automatisme sont correctement configurés, il est possible de gérer la charge comme suit :

- Commande d'une charge individuelle (lampe, ventilateur, volet roulant, etc.)
- Commande d'un ou plusieurs groupes de charges (par exemple, uniquement les volets du premier étage, du côté nord de la maison, etc.)
- Gestion simultanée de toutes les charges (par exemple, extinction générale de toutes les lampes de la maison et/ou fermeture de tous les volets roulants).

Il est également possible d'exécuter des fonctions spéciales, difficilement réalisables dans une installation électrique classique. Ces fonctions sont appelées **scénarios**. Un scénario est un ensemble de commandes transmises simultanément pour adapter le confort de la pièce au mode de vie de l'utilisateur.

Exemple de scénario: l'activation simultanée des lumières, des volets, etc., qui peut être réglée par l'utilisateur une fois de retour à son domicile à l'aide d'un appareil de commande simple ou grâce au menu de l'écran tactile. Si le système d'automatisme est intégré aux systèmes de diffusion sonore et de gestion de température, le scénario peut également permettre de diffuser une musique d'ambiance et régler la température de la pièce au niveau souhaité.



Introduction au système d'automatisme

TYPES DE SYSTÈMES ET D'APPAREILS

La plupart des appareils du système d'automatisme sont installés selon les mêmes procédures que celles suivies pour l'installation des appareils électriques traditionnels, à savoir :

- En boîte d'encastrement
- Sur rail dans un tableau

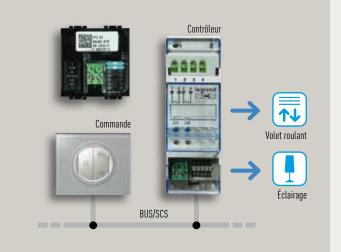
Certains appareils sont installés différemment : par exemple, les émetteurs-récepteurs peuvent être installés directement à l'intérieur de la charge à commander.

SYSTÈME FILAIRE

Les appareils des systèmes filaires communiquent via un câble BUS/SCS à deux conducteurs.

(connecteurs blindés non polarisés)

Cette catégorie regroupe les appareils destinés à l'exécution des fonctions de base tels que les émetteurs-récepteurs et les commandes, ainsi que les appareils destinés à l'exécution des fonctions avancées, notamment la commande de scénario, le récepteur infrarouge de la télécommande et l'écran tactile.



SYSTÈME COMBINÉ RADIO/FILAIRE

Une installation composée d'appareils radio offre toute la flexibilité nécessaire pour prolonger un système filaire dans des pièces qui ne sont pas équipées pour le câblage RUS/SCS

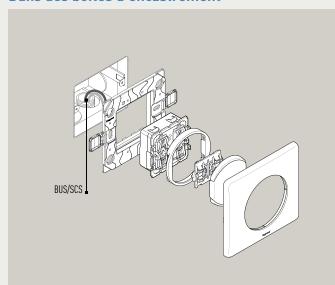
Une telle extension peut être réalisée au moyen d'une interface SCS/7igRee® :

- Réception pour commander tout émetteur-récepteur du système filaire via une commande radio
- Transmission pour commander tout émetteur-récepteur radio via une commande du système filaire

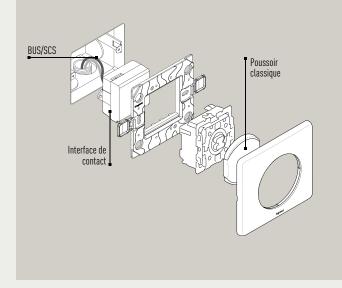


EMPLACEMENTS D'INSTALLATION POSSIBLES DES APPAREILS

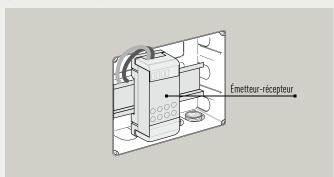
Dans des boîtes d'encastrement



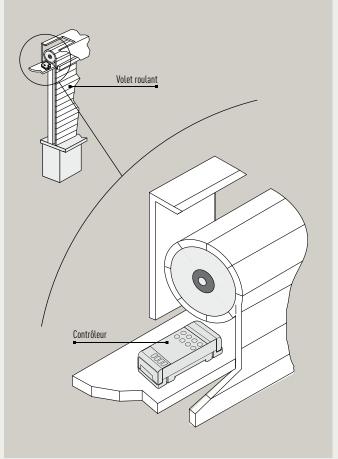
Appareils de base dans des boîtes d'encastrement pour utiliser les commandes existantes



Sur un rail modulaire



À proximité de la charge

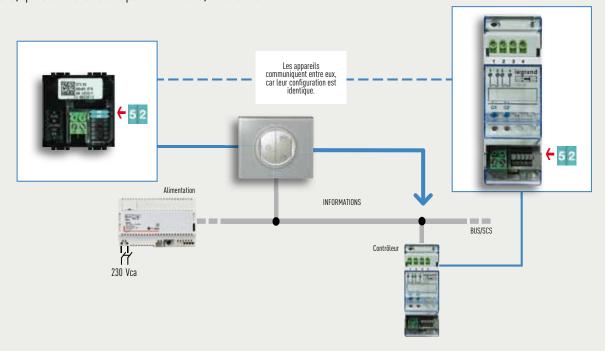


Introduction au système d'automatisme

CONFIGURATION DES APPAREILS

Pour que chaque appareil du système BUS/SCS puisse fonctionner correctement, il faut définir son mode de fonctionnement et son adresse.

Cette procédure, appelée configuration, se fait soit de manière physique en insérant des petits éléments enfichables appelés cavaliers, qui se différencient par un numéro, une lettre ou un symbole graphique, soit de manière virtuelle. L'adresse de destination ou l'adresse source de la commande, ainsi que le mode de fonctionnement de l'appareil (activation/ désactivation ou réglage d'une charge) doivent être attribués lors de la configuration du système.



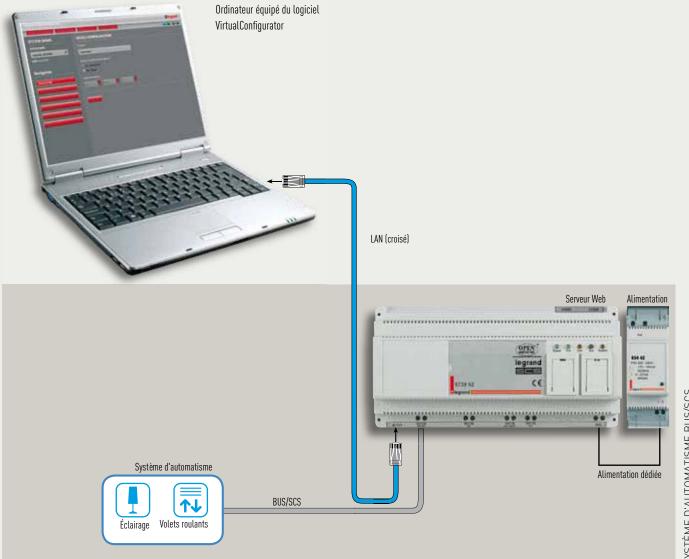


CONFIGURATION VIRTUELLE

Pour simplifier la configuration des systèmes comportant un grand nombre d'appareils, il est possible de les configurer de manière « virtuelle ». Les paramètres de configuration ne sont plus définis manuellement par l'insertion de cavaliers, mais par ordinateur, à l'aide d'un logiciel spécial appelé

VirtualConfigurator.

La configuration est ensuite transmise à l'appareil concerné via une connexion LAN.



Appareils de commande

APPAREILS DE COMMANDE DE BASE

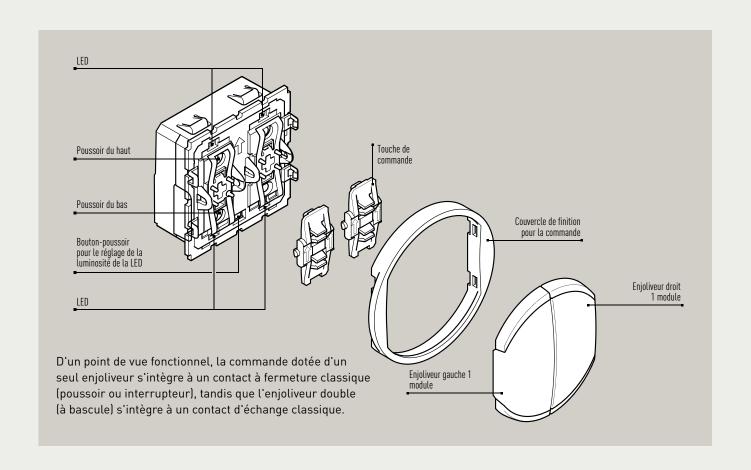
Les appareils de commande permettent de contrôler l'état des émetteurs-récepteurs et ainsi de déclencher différentes actions (allumage, extinction, temporisation, etc.) selon le mode de fonctionnement qui leur a été attribué lors de la configuration.

La partie électronique de ces appareils est séparée de la partie mécanique afin de pouvoir choisir le type, le nombre et la dimension des poussoirs de commande.

La modularité de l'appareil permet de répondre à différentes exigences d'installation et d'assurer les diverses fonctions requises par l'utilisateur.

Commandes	Mode poussoir	Mode interrupteur	Enjoliveur
	+		
		++	-

Attention aux enjoliveurs simples sérigraphiés gauche et droit.





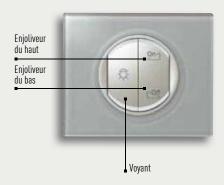
Chaque commande dispose d'un voyant indiquant son état (activé ou désactivé), permettant de la repérer dans l'obscurité.

Les appareils suivants appartiennent à cette catégorie :

- Commandes de base et spéciale
- Commandes tactiles
- Détecteur IR passif
- Récepteur infrarouge

Ces composants sont capables de transmettre des commandes à des charges simples (lampes, ventilateurs d'extraction, climatisations, etc.) ou doubles (moteurs de volets roulants, de rideaux, etc.).

Les appareils infrarouges présentent l'avantage d'envoyer leur commande au BUS/SCS lorsqu'ils sont activés au moyen d'une télécommande ou par la détection de la présence d'un individu. À l'inverse, les commandes doivent être actionnées localement par l'utilisateur.





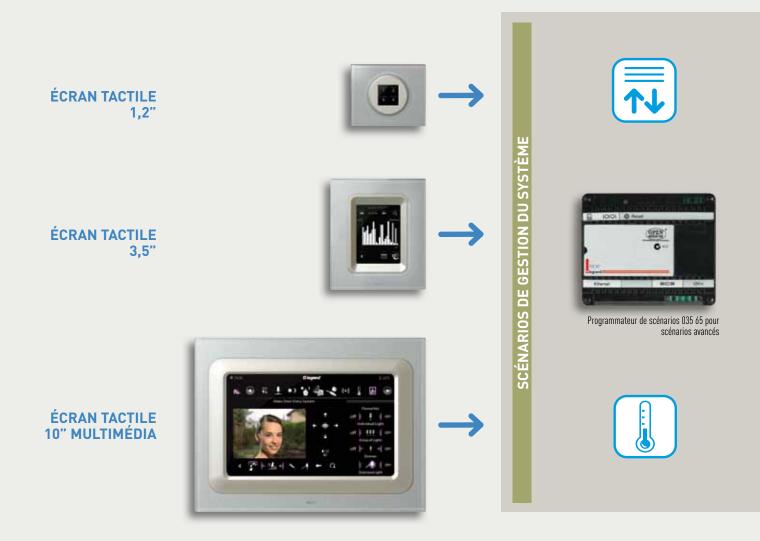
Appareils de commande

APPAREILS DE COMMANDE POUR FONCTIONS AVANCÉES – SCÉNARIOS

Cette catégorie regroupe les appareils offrant des fonctions d'automatisation spéciales et avancées.

Il est possible de créer des scénarios, c'est-à-dire une atmosphère particulière représentée, par exemple, par l'activation de certaines lumières à un niveau de luminosité donné et par le positionnement de certains volets afin de regarder la télévision ou de lire, en fonction du mode de vie de l'utilisateur. L'activation d'une musique d'ambiance particulière, d'une température donnée et d'un niveau de

luminosité précis dans la maison lorsque vous recevez des amis constitue un autre exemple de scénario avancé réalisable grâce aux différents systèmes My Home Legrand intégrés. Ces scénarios sont gérés à l'aide d'appareils capables de mémoriser toutes les commandes requises pour un scénario et réglables simultanément par l'utilisateur grâce à un simple appui sur un poussoir.



Les appareils de commande permettent d'exécuter les fonctions suivantes:

- Le module de scénarios 035 51 peut stocker jusqu'à 16 scénarios (éclairage, automatisme, diffusion sonore, gestion de température, portier vidéo). 2 modules DIN.
- Le programmateur de scénario 035 65 est destiné à la création et à la gestion des scénarios avancés qui dépendent d'un événement à une heure donnée, d'un état particulier du système, etc. 6 modules DIN

Les scénarios stockés par ces appareils peuvent être sélectionnés en utilisant une commande spéciale ou multifonctions, le récepteur infrarouge de la télécommande, l'interscénario, l'écran tactile et l'écran Tactile multimédia.









INTERSCÉNARIO

SYSTÈME D'AUTOMATISME BUS/SCS

Appareils de commande

APPAREILS DE COMMANDE POUR LES FONCTIONS AVANCÉES DU PROGRAMMATEUR DE SCÉNARIOS 035 65

Installé dans un système My Home Legrand, l'appareil lance les scénarios programmés avec le logiciel du programmateur 035 65 (inclus sur le CD livré avec l'appareil) lorsque les événements d'activation, de désactivation, de blocage ou de déblocage suivants se produisent :

- Appui sur un poussoir de commande (configuré en mode CEN)
- Allumage ou extinction d'une lumière (sauf points d'éclairage commandés par variateur)
- Fonctionnement d'appareils automatiques (mouvement des volets roulants)
- Événement géré par l'un des neuf canaux auxiliaires
- Heure ou date
- Événement du système d'alarme intrusion
- Condition du système de gestion de température
- Appel depuis la platine de rue ou état de la caméra d'un portier vidéo
- Événement du système de diffusion sonore

Le programmateur de scénarios 035 65 peut commander les applications du système My Home Legrand après la survenue de ces événements.

L'exécution d'un **scénario conditionnel** à une date ou une heure précise permet par exemple, en cas d'absence prolongée, de simuler une présence au domicile en activant automatiquement l'ouverture et la fermeture des volets, ainsi que l'allumage et l'extinction des lumières à des heures prédéfinies.

Il est possible de programmer un poussoir pour permettre de bloquer tous les scénarios en cours d'exécution par un simple appui (bouton Panique).

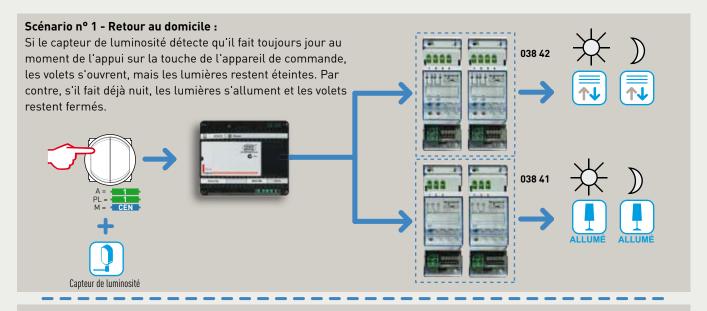


GUIDE TECHNIQUE **CÉLIANE**

Exemple de scénarios

Ci-dessous sont présentés deux exemples de scénario utilisant le programmateur de scénarios 035 65.

Le programme fourni avec le programmateur permet d'associer les touches de l'appareil de commande aux scénarios à activer.



Scénario n° 2 - Éclairage de jardin :

Après activation de l'appareil de commande, tous les soirs à 20 h, lorsque le capteur de luminosité détecte la tombée de la nuit, l'éclairage du jardin s'allume automatiquement.



SYSTÈME D'AUTOMATISME BUS/SCS

Appareils de commande

APPAREILS DE COMMANDE POUR FONCTIONS AVANCÉES

ÉCRAN TACTILE 1,2"

L'écran tactile sert de commande de pièce pour gérer les scénarios, le système de diffusion sonore et la gestion de température. Un simple effleurement de l'une des 4 icônes permet d'appeler le scénario correspondant.



ÉCRAN TACTILE 3,5"

L'écran tactile couleur sert de commande de pièce pour toutes les fonctions My Home Legrand. Il permet notamment d'allumer et d'éteindre les lumières, de monter ou descendre les volets, de commander le système d'arrosage du jardin, de régler la température dans toutes les pièces, et d'activer automatiquement des scénarios selon des conditions logiques ou des programmations horaires. Une page d'accueil s'affiche au démarrage de l'écran tactile et présente de manière graphique toutes les applications disponibles. Lorsque vous touchez l'icône de l'application à gérer, par exemple l'éclairage, une page s'affiche. Celle-ci contient les icônes personnalisées des points d'éclairage. Il suffit de toucher ensuite l'icône qui vous intéresse pour que la ou les lampes associées s'allument ou s'éteignent. L'écran tactile se monte facilement dans une boîte



Écran tactile 3,5

ÉCRAN TACTILE 10" MULTIMÉDIA

d'encastrement.

L'écran tactile multimédia est un appareil de commande, tout comme l'écran tactile 3,5", qui permet de gérer toutes les fonctions du système.

Dans le cas de systèmes combinés à un système de diffusion sonore et à un portier vidéo, il permet de gérer les fonctions multimédias et de répondre aux appels en provenance de la platine de rue.



Écran tactile 10" multimédia

Émetteurs-récepteurs

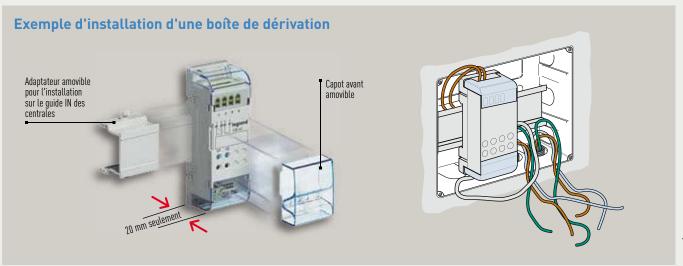
MODULES DE CONTRÔLEUR

Ces appareils conviennent aux installations centralisées dans des tableaux électriques. Disponibles en versions avec 1, 2 ou 4 relais pour la commande de charges simples ou doubles (moteurs de volets électriques), ils sont dotés d'un poussoir pour la commande de la charge qui permet de tester le fonctionnement de cette dernière.

Ces émetteurs-récepteurs sont équipés d'un adaptateur modulaire arrière et d'un capot avant amovibles qui peuvent être retirés pour réduire l'encombrement, ce qui permet l'installation dans des chemins de câbles, des boîtes de dérivation, des faux plafonds, des coffrages de volet, etc.







Émetteurs-récepteurs

Ces appareils exécutent les commandes reçues et surveillent la charge connectée comme le ferait un relais électromécanique.

De ce fait, ils doivent être connectés au câble BUS/SCS à l'aide des borniers amovibles et de la ligne d'alimentation 230 Vca de la charge.

PRÉSENTATION DES ÉMETTEURS-RÉCEPTEURS

Le tableau ci-dessous répertorie les émetteurs-récepteurs par type d'utilisation.

Émetteurs- récepteurs	Absorption du BUS	Charges pilotées						Puissance dissipée
							M	
		Lampes à incandescence/ halogènes	Charges résistives	Lampes fluorescentes	Transformateurs électroniques	Transformateurs ferromagnétiques	Moteurs de volets roulants	
038 41 1 3 L 1	22 mA	10 A 2 300 W	16 A 3 500 W	4 A 1 000 W	4 A 1 000 W	4 A cos φ 0,5 1 000 VA	-	1,5 W
038 42 2 1 1 3	28 mA (charges simples) 15,5 mA (interverrouillage)	6 A 1 400 W	10 A 2 300 W	1 A 250 W	1 A 250 W	2 A cos φ 0,5 500 VA	2 A 500 W	1,7 W
1	40 mA (charges simples) 22 mA (interverrouillage)	2 A 500 W	6 A 1 400 W	0,3 A 70 W	0,3 A 70 W	2 A cos φ 0,5 500 VA	2 A 500 W	3,2 W
036 56	30 mA	-	-	2,5 A 550 W Maxi 10 ballasts de type T5, T8, compact ou à driver par voyant.	-	-	-	0,5 W
036 52	9 mA	De 0,25 à 4 A De 60 à 1 000 W	De 0,25 à 4 A De 60 à 1 000 W	-	-	De 0,25 à 4 A De 60 à 1 000 VA	-	11 W (charge maximale 1 000 W) 5 W (charge maximale 500 W)
036 53	9 mA	-	-	-	De 0,25 à 1,7 A De 60 à 400 VA	-	-	11 W



Contrôleurs	Absorption du BUS	Charges pilotées				Puissance dissipée		
				÷			M	
		Lampes à incandescence/ halogènes	Charges résistives	Lampes fluorescentes	Transformateurs électroniques	Transformateurs ferromagnétiques	Moteurs des volets roulants	
026 02	-	16 A 3 680 W	-	4,3 A 10 (2 x 36 W)	16 A 3 680 VA	16 A 3 680 VA	-	-
026 11	165 mA	-	-	50 W 1 000 VA	-	-	-	-
026 21	-	4,3 A 1 000 W	-	-	4,3 A 1 000 VA	4,3 A 1 000 VA	-	-
026 22	-	1,7 A 2 x 400 W	-	-	1,7 A 2 x 400 VA	1,7 A 2 x 400 VA	-	-

SYSTÈME D'AUTOMATISME BUS/SCS

Interfaces

L'automatisme permet également d'utiliser des appareils classiques ou un ordinateur, offrant ainsi aux systèmes externes une flexibilité d'utilisation incroyable. La connexion entre la technologie numérique moderne BUS/SCS et un composant à câblage traditionnel ou un ordinateur est assurée par le biais d'appareils spéciaux appelés interfaces. Ces appareils interprètent les informations en provenance du système traditionnel et les traduisent en signaux compatibles avec les appareils logiques BUS/SCS.

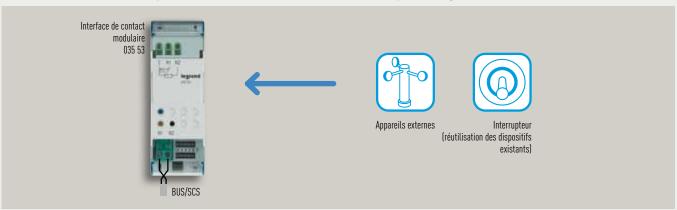
Les interfaces disponibles sont les suivantes :

- Interface de contact modulaire 035 53
- Interface de contact de base 5739 96
- Interface SCS/SCS 035 62
- Interface SCS/OPEN KONNEX 5739 93 (voir chapitre COMMANDE ET INTÉGRATION).
- SERVEUR WEB 5739 92

INTERFACE DE CONTACT DANS MODULE MODULAIRE

Cet appareil peut être utilisé pour connecter au BUS des appareils classiques (interrupteurs ou poussoirs), ce qui rend l'utilisation du BUS compatible avec les installations traditionnelles préexistantes.

Des thermostats, des capteurs d'humidité, des capteurs de vent, etc. peuvent également être connectés.



INTERFACE DE CONTACT DANS UN MODULE DE BASE

Grâce à son encombrement réduit, cette interface peut être installée derrière d'autres appareils. Par exemple, dans une boîte d'encastrement, l'interface peut être montée juste derrière des appareils traditionnels (interrupteurs, poussoirs) ou des appareils électroniques de faible épaisseur (commandes, capteurs). Des thermostats, des capteurs

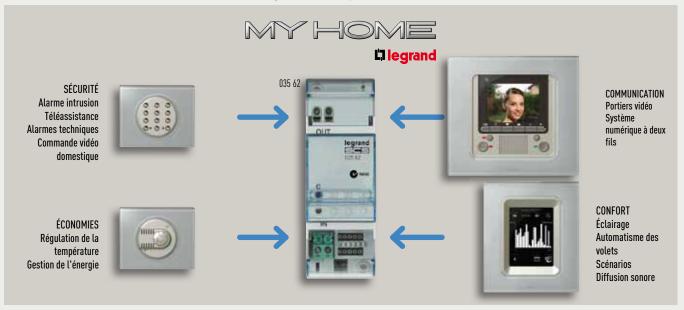
d'humidité, des capteurs de vent, etc. peuvent également être connectés. La simplicité d'une telle installation facilite la conversion des systèmes électriques classiques en systèmes domotiques, les boîtes d'encastrement existantes pouvant être réutilisées sans nécessiter aucun travail de maçonnerie.



INTERFACE SCS/SCS

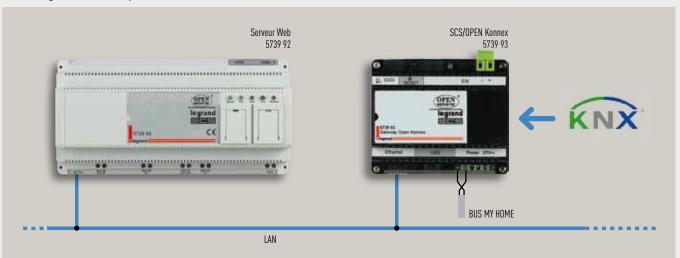
Cet appareil, intégré dans un boîtier modulaire, permet la communication entre des BUS utilisant la technologie SCS,

même si leurs fonctions sont différentes. Cette interface permet d'étendre les systèmes d'automatismes existants.



INTERFACES SCS/OPEN KNX

Ces interfaces servent à raccorder des systèmes basés sur la technologie SCS à des systèmes KNX standard.

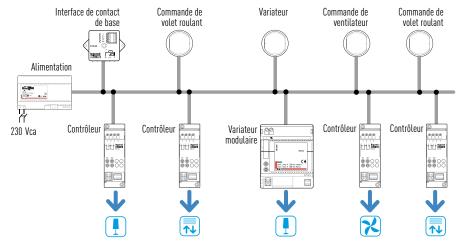


Nombre maximal d'appareils configurables

Pour chaque pièce, il est possible de gérer 9 adresses au maximum, c'est-à-dire 9 émetteurs-récepteurs, soit un total de 81 adresses.

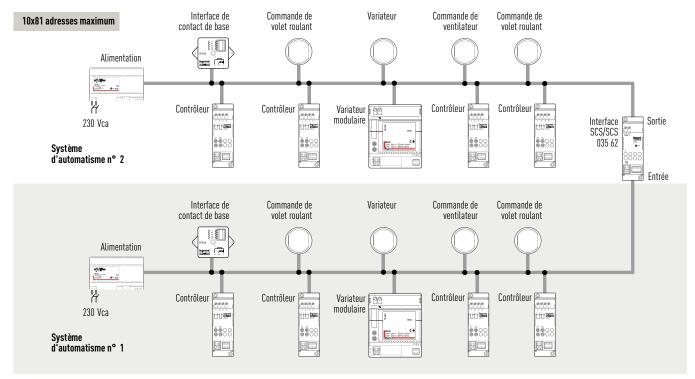
D'autres associations à un ou plusieurs groupes sont ajoutées à ces adresses.

81 adresses maximum

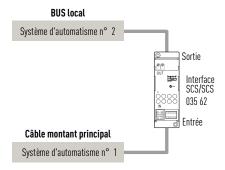


SYSTÈMES ÉTENDUS (EXTENSION LOGIQUE)

Dans des logements de grande ampleur, ou en milieu tertiaire ou industriel, il peut être nécessaire de mettre en œuvre des systèmes d'automatisme comprenant un nombre d'appareils supérieur à la limite d'adresses mentionnée précédemment. Dans ce cas, il est possible de créer un système d'automatisme complexe en connectant plusieurs systèmes d'automatisme (9 au maximum) à un bus commun (colonne câble montante principale) à l'aide d'une interface (035 62) configurée en mode « extension logique ».



Le schéma décrit précédemment suggère une représentation « par étages » du système complet, représentation dans laquelle le câble bus montant connecté à la borne IN de l'interface SCS/SCS 035 62 fait figure de câble montant principal tandis que chaque système connecté à la borne OUT est considéré comme BUS local. Le système intégré décrit précédemment peut être schématisé de la manière suivante :



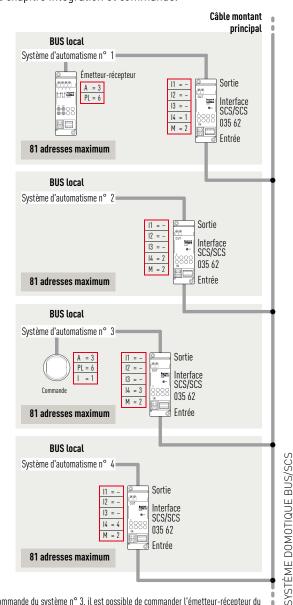
CARACTÉRISTIQUES ET RÈGLES D'INSTALLATION

Il est possible de configurer 81 adresses par système (9 points d'éclairage pour chacune des 9 pièces). Sur le câble montant principal, il est possible d'installer des appareils de commande configurés pour transmettre des commandes CENTRALISÉES ou GÉNÉRALES à tout ou partie des émetteurs-récepteurs appartenant aux systèmes individuels et associés au même câble montant principal. Les commandes POINT-À-POINT générées au sein de chaque système et sur le câble montant principal peuvent être transmises aux émetteurs-récepteurs quel que soit leur emplacement dans l'ensemble du système uniquement si elles sont envoyées depuis l'appareil de commande croisée correctement configuré situé sur le câble montant principal ou dans l'un des systèmes connectés (9 au maximum). Dans ce cas, il est possible d'adresser jusqu'à 810 appareils (81 appareils par système x 9 systèmes + 81 appareils sur le câble montant principal). Pour commander et gérer le système de manière centralisée via un serveur Web, un écran tactile et une unité de commande, ceux-ci doivent être installés sur le câble montant principal.

ATTENTION: CONFIGURER L'INTERFACE SCS/SCS 035 62 EN MODE DE FONCTIONNEMENT « EXTENSION LOGIQUE », INSÉRER LE CAVALIER 2 EN POSITION M ET CONFIGURER LES ADRESSES DES POSITIONS 13 ET 14 AVEC UNE VALEUR COMPRISE ENTRE 01 ET 09, COMME INDIQUÉ DANS LE DIAGRAMME CI-DESSOUS.

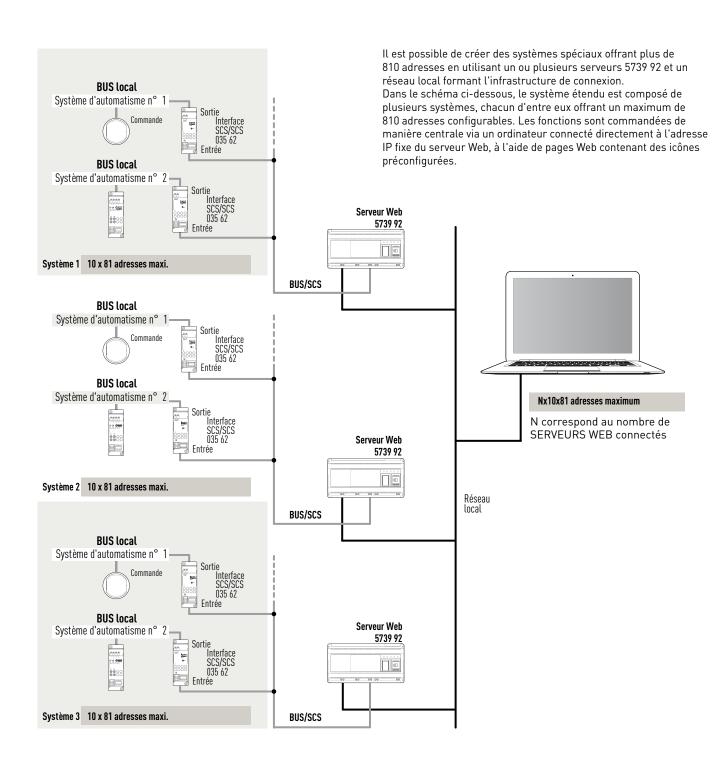
Pour le bon fonctionnement d'un système intégré et l'utilisation de l'appareil en mode de configuration virtuelle, il est important que le système d'automatisme soit conforme au type de schéma décrit.

Si trois systèmes ou plus (9 au maximum) doivent être associés, ceux-ci doivent être connectés au moyen de l'interface SCS/SCS 035 62 via un bus commun, appelé « câble montant », sur lequel les appareils de commande, d'activation et de gestion (écran tactile, par exemple) peuvent également être installés, étant donné qu'ils appartiennent au système My Home Legrand. Le câble montant ne peut pas intégrer d'alarme intrusion ni de portier vidéo deux fils. Pour l'association de systèmes différents, voir les indications données au chapitre Intégration et commande.



En utilisant la commande du système n° 3, il est possible de commander l'émetteur-récepteur du système n° 1.

Nombre maximal d'appareils configurables



Distances et nombre maximum d'appareils

Le nombre maximal d'appareils pouvant être connectés au BUS dépend de l'absorption totale et de la distance entre les points de branchement et l'alimentation. L'alimentation peut fournir un courant maximal de 1,2 A. De ce fait, le nombre maximal d'appareils sera déterminé par la somme des absorptions de chaque appareil à installer (voir le tableau des absorptions aux

1) Le branchement entre l'alimentation et l'appareil le plus éloigné ne doit pas dépasser

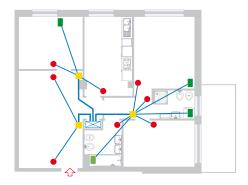
boîtes de dérivation émetteur-récepteur commande alimentation

pages suivantes). Pour les calculs mentionnés ci-dessus figurant au chapitre « Caractéristiques techniques ».

Lors du calcul des absorptions, il convient également de tenir compte du courant disponible en fonction de la longueur du câble

Lors de la configuration, respecter les règles suivantes :

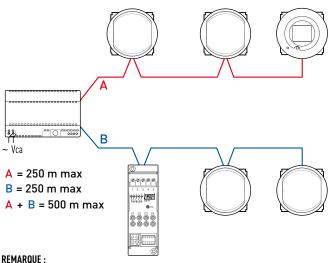
2) La longueur totale des connexions ne doit pas dépasser 500 m (rallonge de câble)



max. 1,2 A avec 035 60 max. 600 mA avec 035 67

max. 250 mA entre l'alimentation et l'appareil le plus éloigné

 Pour une répartition optimale des courants de la ligne du BUS, l'alimentation doit être placée au centre.



Le courant maximal disponible au bout des 250 m du câble BUS/SCS 492 31 est de 600 mA.



Distances et nombre maximum d'appareils

Dans le cas de systèmes très étendus ou dont le courant absorbé est supérieur à la limite de 1,2 A fournie par l'alimentation 035 60, il est nécessaire de diviser le système en plusieurs sections disposant de leur propre alimentation et connectées entre elles par le biais d'une interface spéciale (passerelle SCS/SCS 035 62) configurée en mode « extension physique ».

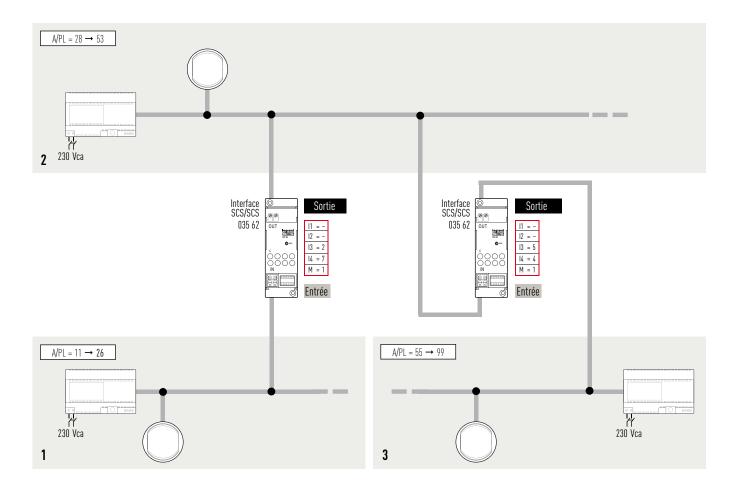
EXTENSION PHYSIQUE

Les limites du système en matière d'absorption et de distance de câblage maximale doivent être appliquées à chaque bus, comme indiqué sur la page précédente.

C'est pourquoi il est impossible d'alimenter à l'aide d'une seule alimentation 035 60 un système composé de plusieurs bus interconnectés au moyen d'interfaces configurées en mode « extension physique », même si le nombre de composants reliés au système et leur type ne dépassent pas l'absorption maximale définie. Les positions I3 et I4 doivent être conformes à la

configuration des appareils d'automatisation des deux systèmes interconnectés. Dans le schéma ci-dessous, supposons que I3=2 et I4=7 :

- Pour le bus d'entrée (IN), les adresses des appareils d'automatisme n° 1 doivent être A=1 / PL=1 et A=2 / PL=6.
- Pour le bus de sortie (OUT), les adresses des appareils d'automatisme n° 2 doivent être comprises entre A=2 / PL=8 et l'adresse de l'interface suivante.



GUIDE TECHNIQUE **CÉLIANE**

RÈGLES D'INSTALLATION

Lors de la configuration du système, tenir compte des recommandations suivantes :

- Les bus, connectés à l'entrée et à la sortie de l'interface, doivent disposer de leur propre alimentation. En outre, les limites du système en matière d'absorption et de distance maximale s'appliquent pour chacun d'entre eux.
 - C'est pourquoi il est impossible d'alimenter à l'aide d'une seule alimentation 035 60 un système composé de plusieurs bus interconnectés au moyen d'interfaces configurées en mode « extension physique », même si le nombre de composants connectés au système et leur type ne dépassent pas l'absorption maximale définie.
- 2. Deux interfaces en parallèle ne peuvent pas être connectées au même bus.
- Il est possible d'utiliser jusqu'à 4 interfaces en série, pour diviser le système en 5 sections distinctes.
- 4. Le module de scénario 035 51 et tous les appareils pouvant être configurés à l'aide du mode auto-apprentissage sont installés sur la section du bus correspondant à leur adresse locale. Par exemple, si le module de scénario a pour configuration A=0 (pas de cavalier) et PL=1, il sera placé sur la section 1 du système.

Tableau des valeurs de dissipation, d'encombrement et d'absorption

Référence			Encombrement :	Dissipation			
		(alimentation : 27 Vcc)		Puissance dissipée à charge maximale	Charge maximale		
026 02	Contrôleur avec 4 relais 16 A		6 modules DIN				
026 11	Variateur modulaire ballast 0-10 V	165 mA	6 modules DIN				
026 21	Variateur modulaire 1 000 VA		6 modules DIN				
026 22	Variateur modulaire 2 x 400 VA		6 modules DIN				
026 31	Interface SCS/DALI	5 mA	6 modules DIN				
035 51	Module de scénario	20 mA	2 modules DIN	0,6 W			
035 52	Module de mémoire	5 mA	2 modules DIN	0,1 W	_		
035 53	Interface de contact modulaire	9 mA	2 modules DIN	0,2 W			
035 60	Alimentation 230 V		8 modules DIN	11 W	1,2 A		
035 62	Interface SCS/SCS	ENTRÉE : 25 mA SORTIE : 5 mA	2 modules DIN	1 W			
035 67	Alimentation 230 V		2 modules DIN	5,3 W			
036 52	Variateur modulaire 1 000 W	9 mA	4 modules DIN	11 W	1 000 W		
036 53	Variateur modulaire 400 W	9 mA	4 modules DIN	11 W	400 VA		
036 5613	Variateur modulaire ballast 1-10 V	30 mA	2 modules DIN	0,5 W			
038 4113	Contrôleur avec 1 relais 16 A	22 mA	2 modules DIN	1,5 W			
038 4211	Contrôleur avec 2 relais 10 A	28 mA (charges simples) 15,5 mA (interverrouillage)	2 modules DIN	1,7 W			
038 4411	Contrôleur avec 4 relais 6 A	40 mA (charges simples) 22 mA (interverrouillage)	2 modules DIN	3,2 W			
672 16	Récepteur infrarouge	8,5 mA	2 modules encastrés				
672 17 672 18	Interscénario	9 mA	2 modules encastrés				
672 41	Commande de base	9 mA	2 modules encastrés				
672 42	Commande spéciale	7,5 mA	2 modules encastrés abaissés				
672 43 672 44	Commande tactile multifonction	20 mA avec LED=MIN 25 mA avec LED=MED 30 mA avec LED=MAX					
672 46 672 47	Commande tactile	20 mA					
5739 96	Interface de contact de base	3,5 mA	Module de base				

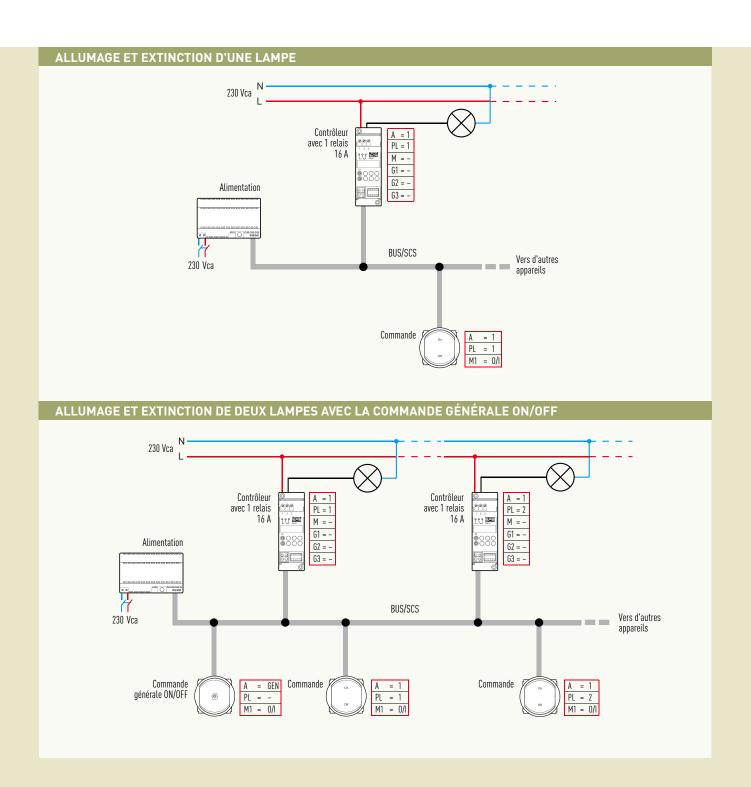
REMARQUE : 1) La puissance dissipée spécifiée correspond à la puissance dissipée est plus faible et peut être calculée à l'aide de la formule suivante :

 $P[mW]=140+400*N+10*[l_1^2+l_2^2+...l_N^2]$

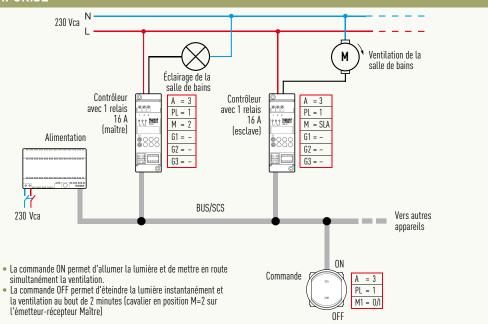
P : puissance dissipée en mW ; N : nombre de relais chargés ; I_N : courant de charge du relais N.

Installer les éléments dissipant les plus grandes puissances (en particulier les alimentations et les variateurs) en bas du tableau, afin d'assurer une meilleure dissipation de la chaleur. Ne pas installer deux appareils dissipant une puissance de plus de 5 W les uns à côté des autres : laisser un emplacement vide de la taille d'un module entre eux.

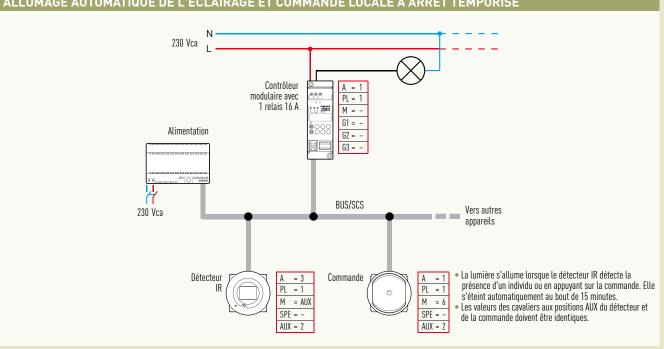
Fonctions uniques



COMMANDE D'ALLUMAGE DE L'ÉCLAIRAGE ET DE MISE EN ROUTE DE LA VENTILATION DE LA SALLE DE BAINS **AVEC ARRÊT TEMPORISÉ**



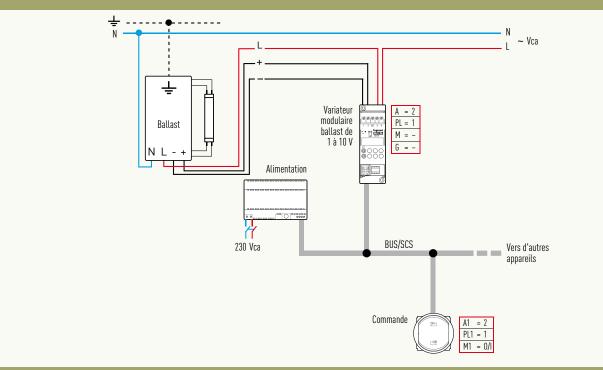
ALLUMAGE AUTOMATIQUE DE L'ÉCLAIRAGE ET COMMANDE LOCALE À ARRÊT TEMPORISÉ



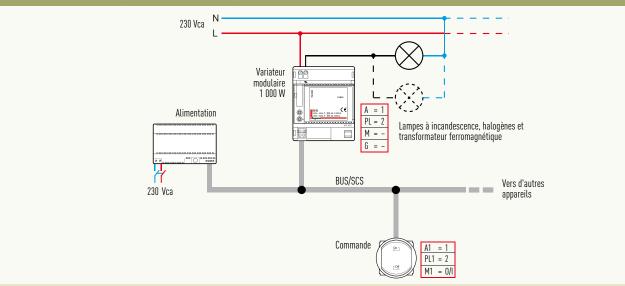
Fonctions uniques

COMMANDE D'UN MOTEUR À COURANT ALTERNATIF POUR VOLETS ROULANTS, RIDEAUX OU VOLETS ROULANTS **MOTORISÉS** 230 Vca L1-N = rotation horaire L2-N = rotation antihoraire M M = moteur CA avec 2 enroulements Contrôleur avec 2 relais PL1 = 1 1N A PL2 = 1 M = -Alimentation G = -BUS/SCS Vers d'autres 230 Vca appareils Commande COMMANDE D'UN MOTEUR À COURANT CONTINU POUR RIDEAUX MOTORISÉS (EXEMPLE 24 VCC) 24 Vdc Contrôleur Contrôleur modulaire modulaire Alimentation ${\bf B}$ avec 2 relais avec 2 relais 10 A 10 A A = 3 A = 3 PL1 = 1 PL1 = 1 230 Vca PL2 = 1 PL2 = 1 Alimentation A BUS/SCS Vers d'autres 230 Vca appareils **REMARQUE :** Il est possible d'utiliser des moteurs à courant continu avec d'autres caractéristiques (12, 24 ou 48 Vcc) en utilisant une alimentation compatible avec les caractéristiques du moteur (tension Commande et courant) et en vérifiant l'absorption du moteur par rapport à la PL1 = 1 capacité du relais de l'émetteur-récepteur.

MARCHE, ARRÊT ET RÉGLAGE DE LA LUMINOSITÉ DES LAMPES FLUORESCENTES À L'AIDE D'UN BALLAST



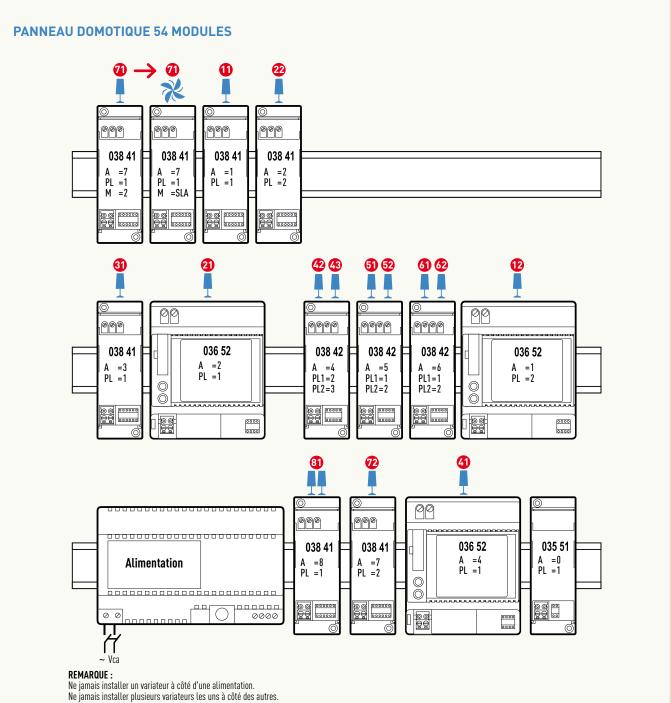
MARCHE, ARRÊT ET RÉGLAGE DE LA LUMINOSITÉ DES LAMPES À INCANDESCENCE, HALOGÈNES ET À TRANSFORMATEURS FERROMAGNÉTIQUES



Exemple de système d'éclairage et de gestion de volets roulants

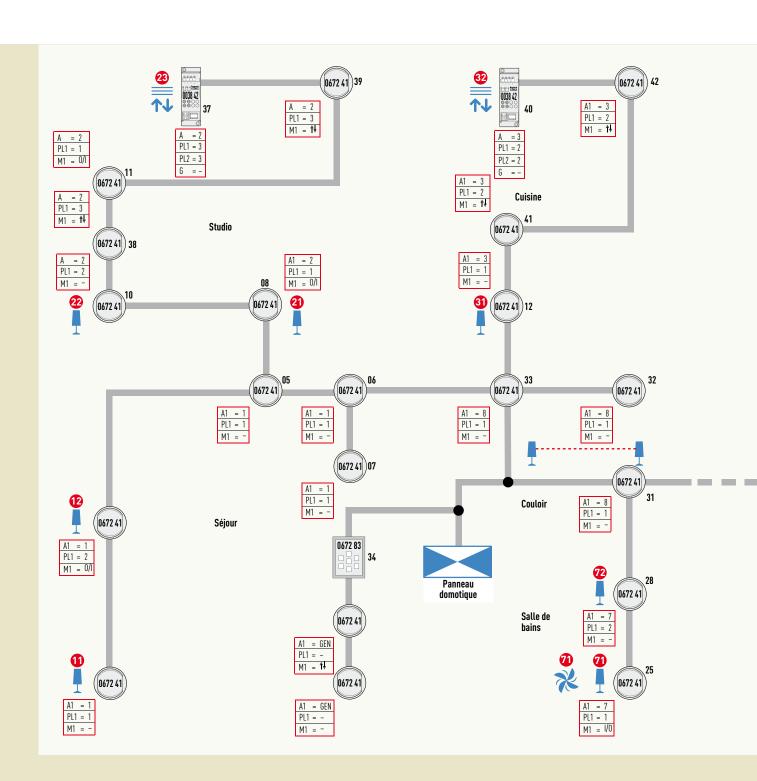
	Distribution des éléments au sein de chaque pièce					
	1 commande générale d'éclairage (1) + 1 commande générale d'automatisation (36) + commande par écran tactile (34)					
Séjour	1 plafonnier 10 commandé depuis 4 points (2-5-6-7)					
	1 point d'éclairage 😢 commandé depuis 1 point (3) avec variateur					
	1 plafonnier 2) commandé depuis 2 points (8-11) avec variateur					
Chambre/studio	1 point d'éclairage pour la lampe de chevet 20, avec émetteur-récepteur et prise de courant commandée, commandé depuis 1 point (10)					
	1 volet roulant motorisé 😵 commandé depuis 2 points (38-39)					
Cuisine	1 plafonnier 3 commandé depuis 1 point (12)					
Cuisine	1 volet roulant motorisé 😥 commandé depuis 2 points (41-42)					
Couloir	2 plafonniers 30 commandés depuis 5 points [29-30-31-32-33]					
Salle de bains	1 plafonnier 🕜 commandé depuis 1 point (25) avec activation du ventilateur d'extraction					
Satte de pains	1 point d'éclairage mural 🔁 commandé depuis 1 point (28)					
	1 plafonnier 🚯 commandé depuis 3 points (13-15-16) avec variateur					
Chambre	2 points d'éclairage pour lampe de chevet 🙆 🚱, avec émetteur-récepteur et prises de courant commandées, commandés chacun depuis 1 point [17-18]					
Citatible	1 volet roulant motorisé 🐼 commandé depuis 2 points (45-46)					
	1 commande de scénarios (43)					
	1 plafonnier 50 commandé depuis 1 point (19)					
Deuxième salle de bains	1 point d'éclairage mural 🔂 commandé depuis 1 point (20)					
builis	1 volet roulant motorisé 🙃 commandé depuis 1 point [48]					
	1 plafonnier 🚯 commandé depuis 2 points (21-22)					
Deuxième chambre	1 point d'éclairage pour lampe de chevet 🚱, avec émetteur-récepteur et prise de courant commandée, commandé depuis 1 point (23)					
	1 volet roulant motorisé 🚱 commandé depuis 2 points (50-51)					

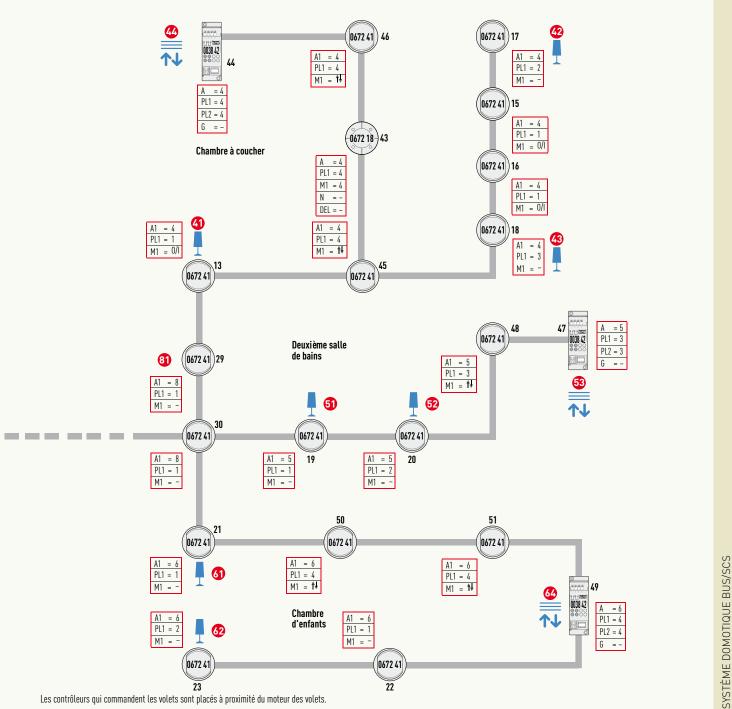
	Panneau domotique	Modules modulaires
	1 alimentation SCS	8
	7 contrôleurs à 1 relais	(7x2) =14
	3 variateurs modulaires	(3x4) =12
2	3 contrôleurs à 2 relais	(3x2) =6
	1 module scénario	2
	Total	42



SYSTÈME DOMOTIQUE BUS/SCS

Exemple de système d'éclairage et de gestion de volets roulants





Concepts de base de la configuration

Exemple de configuration

Le schéma ci-dessous représente un système destiné à commander trois points d'éclairage et trois volets. Chaque émetteur-récepteur est identifié par trois numéros : le numéro de la pièce (A), le numéro d'appareil séquentiel (PL pour l'éclairage, et PL1 et PL2 pour les commandes de volets) et le numéro du groupe (G) auquel il appartient. Par ailleurs, des cavaliers sont insérés dans les positions A et PL des

Définition des adresses

Commande point-à-point

La commande n° 1 (A=1, PL=1) contrôle l'émetteur-récepteur n° 1 (A=1, PL=1 et G=1) ; de même, la commande n° 2 (A=1,PL=2) contrôle l'émetteur-récepteur 2 (A=1, PL=2 et G=1), etc.

Commande de pièce

La commande de pièce n° 8 (A=AMB, PL=2) contrôle les émetteurs-récepteurs n° 4 et 5 identifiés par A=2.

Commande centralisée

La commande centralisée n° 7 identifiée par A=GR et PL=1 contrôle les émetteurs-récepteurs n° 1 et 2 identifiés par G=1.

Modes de fonctionnement des commandes

Le cavalier placé à la position M de chaque appareil de commande définit le mode de fonctionnement. Le cavalier O/I indique l'interrupteur d'éclairage commandé à l'aide de l'enjoliveur supérieur (ON, Marche) et inférieur (OFF, Arrêt).

appareils de commande afin d'indiquer les adresses des émetteurs-récepteurs recevant la commande (un seul, un groupe ou plusieurs émetteurs-récepteurs d'une pièce). Des cavaliers sont également enfichés à la position M pour définir la fonction (ON/OFF ou UP/DOWN).

Commande générale

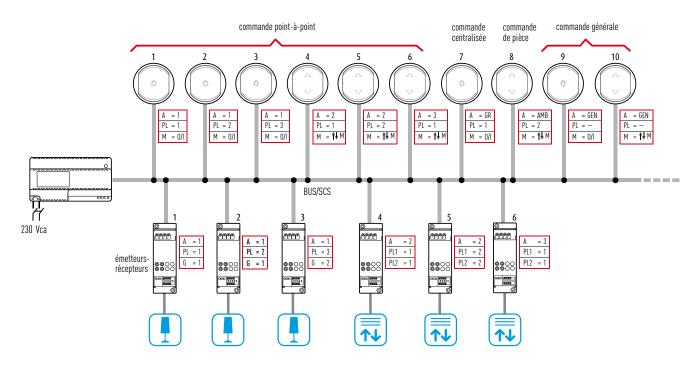
La position \bar{M} permet de définir la fonction (ON/OFF - ou UP/DOWN).

Les appareils identifiés par A=GEN et PL=- (pas de cavalier) transmettent une commande générale à tous les émetteurs-récepteurs du système afin de commander l'éclairage et les volets

REMARQUE:

Contrairement aux émetteurs-récepteurs d'éclairage, les émetteurs-récepteurs destinés à piloter les volets sont configurés aux positions PL1 et PL2.

Les cavaliers $\uparrow \downarrow$ et $\uparrow \downarrow M$ à la position M indiquent quant à eux la commande de gestion des volets pour les émetteurs-récepteurs n° 4, 5 et 6.



Concepts fondamentaux pour la configuration des émetteurs-récepteurs et des commandes

Contrôleurs : adresses et types de commande

Pour comprendre la logique de l'adressage, il convient de définir certains termes fréquemment employés dans ce quide.

Pièce (A)

Ensemble d'appareils appartenant à une zone logique (par exemple, dans une maison, le séjour, la chambre à coucher, etc.).

Point d'éclairage (PL)

Identifiant numérique de l'émetteur-récepteur unique de la pièce.

Groupe (G)

Ensemble d'appareils pouvant être installés dans différentes pièces, mais devant être contrôlés simultanément (par exemple, volets roulants du côté nord de la maison, éclairage de la zone de jour, etc.).

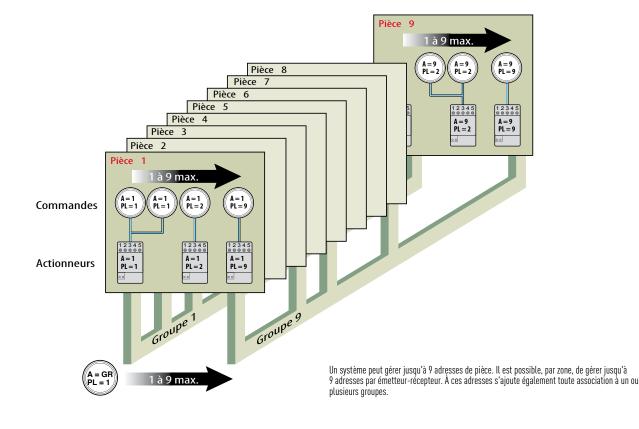
Adresse des émetteurs-récepteurs

L'adresse de chaque émetteur-récepteur est définie de manière univoque en affectant les cavaliers 1 à 9 aux positions A (Pièce) et PL (Point d'éclairage dans la pièce).

Pour chaque pièce, il est possible de définir jusqu'à 9 adresses ; dans un système, il est possible de définir jusqu'à 9 pièces. Le groupe auquel la pièce appartient est défini à l'aide d'un troisième cavalier identifié par G (Groupe).

Certains émetteurs-récepteurs disposent de plusieurs positions G (G1, G2 et G3) afin de pouvoir les affecter à plusieurs groupes.

Exemple: l'émetteur-récepteur configuré avec A=1, PL=3 et G=4 correspond à l'appareil n°3 de la zone 1 appartenant au groupe 4.



Concepts fondamentaux pour la configuration des émetteurs-récepteurs et des commandes

Commandes : adresses et types de commande

De plus, les appareils de commande disposent de positions A et PL qui permettent de définir l'adresse des appareils destinataires des commandes (émetteur-récepteur).

Ces positions requièrent l'utilisation de cavaliers numériques dotés de symboles graphiques, qui permettent à l'appareil de transmettre la commande correspondante dans les différents modes répertoriés dans le tableau ci-dessous.

Mode d'adressage des appareils

Type de commande	Appareil de commande		Émetteur-récepteur	
	Logement du cavalier	Valeur du cavalier	Logement du cavalier	Valeur du cavalier
Point-à-point	A PL	1 - 9 1 - 9	A PL	1 – 9 1 – 9
Pièce	A PL	AMB 1 – 9	A PL	1 – 9 1 – 9
Groupe	A PL	GR 1 – 9	G1 G2 G3	1 – 9 1 – 9 1 – 9
Général	A PL	GEN -		
Commande AUXILIAIRE	A PL	AUX 1 – 9		

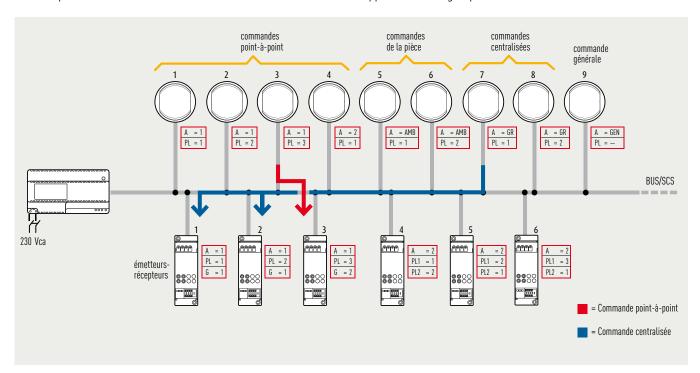
Commande point-à-point

Commande point-à-point

Si la commande n° 3 est configurée avec A=1 et PL=3, l'appareil envoie cette commande à l'émetteur-récepteur identifié par A=1 et PL=3.

Commande centralisée

Si la commande n° 7 est configurée avec A = GR et PL = 1, l'appareil envoie cette commande à l'émetteur-récepteur identifié par G = 1 (appartenance au groupe 1).



Niveaux d'adressage

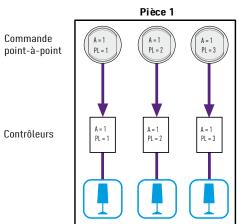
Afin de clarifier les concepts présentés sur la page précédente, les quatre modes d'adressage sont expliqués ci-après. Les appareils de commande (transmetteurs) activent les émetteurs-récepteurs (récepteurs) selon les modes suivants :

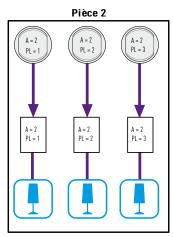
Commande point-à-point

Commande envoyée à un seul émetteur-récepteur identifié par un « numéro de pièce » et un « numéro de point d'éclairage ».

Appareil de commande : $A = n^*$ $PL = n^*$ Émetteur-récepteur : $A = n^*$ $PL = n^*$

Exemple: commande d'une seule charge (lampe, ventilateur, volet roulant, etc.)





Commande de pièce

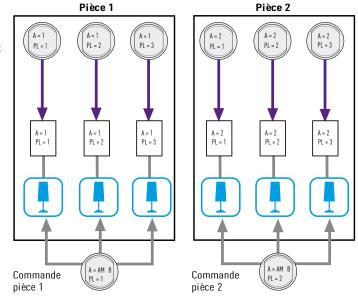
Commande envoyée à tous les émetteurs-récepteurs identifiés par le même numéro de pièce.

Appareil de commande : A = GR $PL = n^*$ Émetteur-récepteur : $A = n^*$ $PL = n^*$

Exemple : commande de toutes les lumières d'une pièce

Commande point-à-point

Contrôleurs



 $n^*=$ cavalier numérique quelconque entre 1 et 9

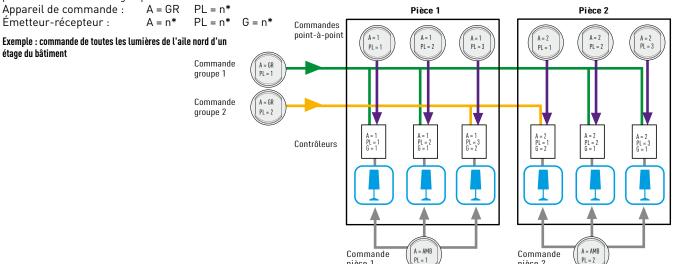
pièce 2

Commande

pièce 2

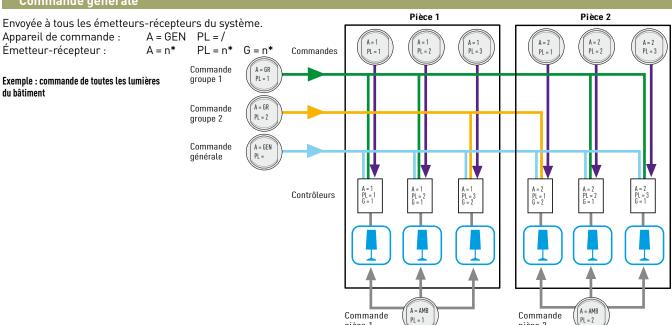
Commande centralisée

Commande envoyée à tous les émetteurs-récepteurs exécutant des fonctions spéciales, même s'ils se trouvent dans des pièces différentes, identifiés par le même « numéro de groupe ».



pièce 1

Commande générale



Commande

pièce 1

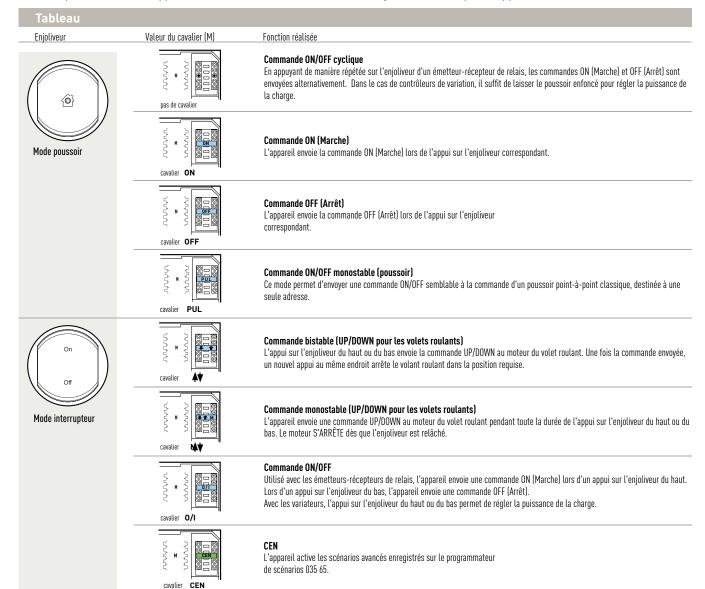
n* = cavalier numérique quelconque entre 1 et 9

Modes de fonctionnement

Principaux modes de fonctionnement des commandes

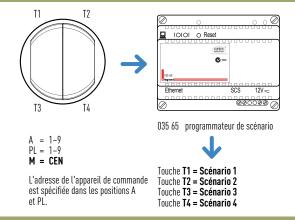
Les appareils intégrés au système domotique peuvent exécuter différentes opérations comme le réglage de l'intensité lumineuse, l'allumage et l'extinction des lumières,ou l'ouverture et la fermeture des volets. La fonction à exécuter, c'est-à-dire la fonction que doit réaliser l'appareil, est définie en insérant les

cavaliers dans les logements marqués d'un M sur les appareils de commande, et en posant les enjoliveurs appropriés (pour les appareils encastrés uniquement). Le tableau suivant présente les différents modes de fonctionnement selon le cavalier et le type d'enjoliveur utilisés pour l'appareil.



Mode de fonctionnement CEN

Ce mode de fonctionnement spécial permet de gérer les programmateurs de scénarios 035 65. Comme décrit dans le présent guide, l'appareil permet de gérer des scénarios plus ou moins complexes activés automatiquement à la suite d'événements système ou manuellement en appuyant sur la touche d'un appareil de commande configuré à l'aide du cavalier CEN en position M. La connexion entre la touche (supérieure ou inférieure) de l'appareil de commande et le scénario à activer est réalisée au moyen du logiciel de création de scénario, en enregistrant le scénario dans la mémoire de l'appareil. Par exemple, il est possible d'activer quatre scénarios indépendants en utilisant l'appareil de commande 672 41 et les poussoirs T1 à T4.



Commandes auxiliaires

Des fonctions spéciales peuvent être réalisées en utilisant une ressource commune à tous les systèmes SCS: les canaux auxiliaires. Jusqu'à 9 canaux de transmission sont disponibles pour envoyer des commandes. Il est possible de transmettre des commandes par les canaux auxiliaires à partir de n'importe quel appareil en configurant A sur AUX et PL sur 1 à 9. Le cavalier PL indique le canal auxiliaire sur lequel la commande doit être

envoyée et le cavalier M le mode de fonctionnement, comme pour toutes les autres commandes.

Les émetteurs-récepteurs ne reconnaissant pas directement ces commandes, il est nécessaire d'utiliser la commande spéciale qui traduit la commande auxiliaire en une commande exécutable par les émetteurs-récepteurs.

Principaux modes de fonctionnement des émetteurs-récepteurs

Les modes de fonctionnement suivants peuvent être configurés pour les émetteurs-récepteurs :

